

ROBOTICS

IRB 910SC

SCARA



Die SCARA-Familie IRB 910SC von ABB ist schnell, präzise und kostengünstig.

Mit dem SCARA (Abkürzung für engl. Selective Compliance Assembly Robot Arm) IRB 910SC bietet ABB eine Automatisierungslösung mit minimalem Raumbedarf. Sie ist ideal geeignet für die Kleinteilmontage, Materialhandhabung und Teileprüfung.

Drei Versionen verfügbar

Der IRB 910SC bietet eine maximale Traglast von 3 kg und ist in drei Versionen verfügbar. Diese bieten Reichweiten von 450 mm (IRB 910SC-3/0.45), 550 mm (IRB 910SC-3/0.55) und 650 mm (IRB 910SC-3/0.65). Der IRB 910SC lässt sich einfach auf einem Tisch montieren und verfügt standardmäßig über Schutzart IP20.

Viele Anwendungsbereiche

Der SCARA kann in einer Vielzahl an Anwendungen wie zum Beispiel der Konfektionierung von Trays, dem Umsetzen von Produkten, dem Be- und Entladen von Maschinen oder der Montage, eingesetzt werden. All diese Aufgaben müssen schnell und zuverlässig ausgeführt werden und verlangen ein wiederholgenaues Aufnehmen und Ablegen.

Mit dem IRB 910SC erhalten Kunden eine roboterbasierte Automatisierungslösung, die extrem kurze Zykluszeiten sowie hohe Präzision und Verfügbarkeit garantiert.

Eigenschaften

- Schutzart IP20
- Für die Montage auf einem Tisch geeignet
- Einfach zu integrieren
- Anwenderschnittstellen sind vorhanden
- Modulares Design

Vorteile

- Kurze Zykluszeiten durch hohe Geschwindigkeit
- Extrem genau dank fortschrittlicher Bewegungssteuerung
- Einfacher Austausch von Teilen

Spezifikation		
Roboterversion	Reichweite	Traglast
IRB 910SC-3/0.45	450 mm	nominal 3 kg, max. 6 kg
IRB 910SC-3/0.55	550 mm	nominal 3 kg, max. 6 kg
IRB 910SC-3/0.65	650 mm	nominal 3 kg, max. 6 kg
Zusätzliche Armlast:	Bestandteil der maximalen Traglast	
Schutzart / Ausführung:	IP20 / Standard	
Montageart:	Tisch	
Integrierte Anwenderschnittstelle:	10 x Signal / Leistung (49 V, 500 mA)	
Integrierte Druckluftleitungen:	4 Druckluftschläuche (5 bar)	
IRC5-Steuerungsvariante:	IRC5 Compact	

Leistung

Positionswiederholgenauigkeit		
Achse 1 + 2:	+0,015 mm bis -0,015 mm	
Achse 3:	+0,01 mm bis -0,01 mm	
Achse 4:	+0,005° bis -0,005° mm	
Durchmesser Z-Achse:	20 mm	
Fügekraft Z-Achse:	250 N	

	3/0.45	3/0.55	3/0.65
1 kg Pick-&-Place-Zyklus:	0,380 s	0,370 s	0,385 s
Max. TCP-Geschwindigkeit:	6,2 m/s	6,9 m/s	7,6 m/s
Max. TCP-Beschleunigung:	65 m/s ²	60 m/s ²	55 m/s ²
Beschleunigungszeit 0-1m/s:	0,04 s	0,05 s	0,06 s

	Arbeitsbereich	Max. Achsgeschwindigkeit
Achse 1	+140° bis -140°	415°/s
Achse 2	+150° bis -150°	659°/s
Achse 3	180 mm	1,02 m/s
Achse 4	+400° bis -400°	2400°/s

Elektrische Anschlüsse

Netzspannung:	200-600 V, 50/60 Hz
Leistungsaufnahme:	0,22 kW

Maße / Gewicht

Stellfläche:	160 x 160 mm
Gewicht:	24,5 kg (IRB 910SC-3/0.45) 25 kg (IRB 910SC-3/0.55) 25,5 kg (IRB 910SC-3/0.65)

Betriebsbedingungen

Umgebungstemperatur:	+5 °C bis +45°C
Relative Luftfeuchtigkeit:	max. 95%
Geräuschpegel:	max. 70 dB (A)
Emission:	EMC/EMI-abgeschirmt

ABB Automation GmbH

Division Robotics

Grüner Weg 6

D-61169 Friedberg

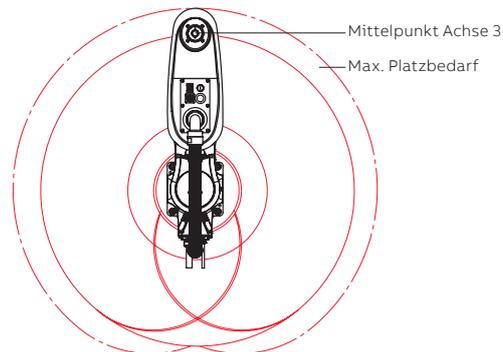
Telefon: +49 60 31 85-0

E-Mail: robotics@de.abb.com

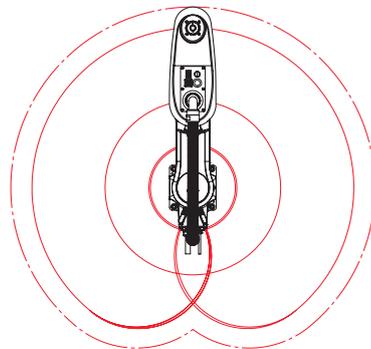
www.abb.de/robotics

Arbeitsbereich

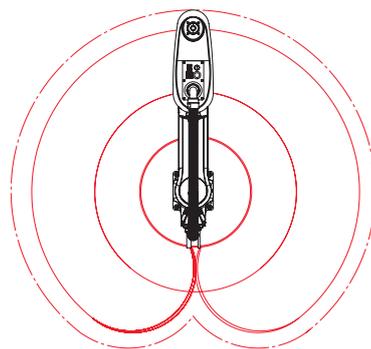
IRB 910SC-3/0.45



IRB 910SC-3/0.55



IRB 910SC-3/0.65



Hinweis:

Technische Änderungen der Produkte sowie Änderungen im Inhalt dieses Dokuments behalten wir uns jederzeit ohne Vorankündigung vor. Bei Bestellungen sind die jeweils vereinbarten Beschaffenheiten maßgebend. Die ABB Automation GmbH übernimmt keinerlei Verantwortung für eventuelle Fehler oder Unvollständigheiten in diesem Dokument.

Wir behalten uns alle Rechte an diesem Dokument und den darin enthaltenen Gegenständen und Abbildungen vor. Vervielfältigung, Bekanntgabe an Dritte oder Verwertung seines Inhaltes – auch von Teilen – ist ohne vorherige schriftliche Zustimmung durch die ABB Automation GmbH verboten.

Copyright©2021 ABB, alle Rechte vorbehalten