

ABB 通用型变频器

ACS530-04传动模块

快速安装指导



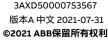
相关手册列表

Ecodesign (EU 2019/1781)

本手册信息









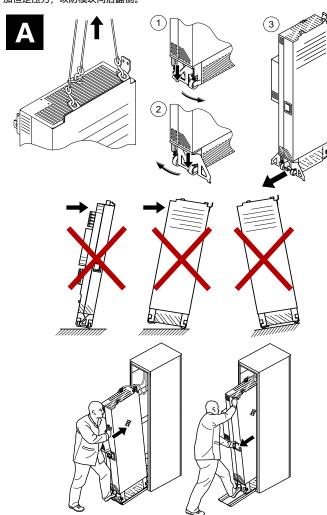
安全说明

请参见图A,如果您忽视这些说明,可能会导致伤亡或设备损坏。



警告!小心搬运传动模块。向下轻按支撑脚并向侧面转动以打开支撑脚(1,2)。切勿倾斜传动模块。传动模块很重并且其重心较高。倾斜 超过 5 度时模块将翻倒。切勿在无人照看的情况下将此模块放置在倾 斜地面上。

为防止传动模块跌落,将传动模块推入柜体之前,应使用链条将顶部 吊环固定到柜架上。执行此工作时最好请其他人员帮忙。用一只脚踩在模块底座上施 加恒定压力, 以防模块向后翻倒。





警告! 如果您不是具备资质的电气专业人员,请勿进行安装或维护工作。开 始进行任何安装或维护工作前,请仔细阅读这些步骤。

- 1. 明确作业地点和设备。
- 2. 断开所有可能的电源连接。 打开变频器主断路器。
 - 打开电源变压器主断路器。变频器中的主断路设备不会断开变频器中交流
 - 输入电源母线的电压。 确保不会重新连接。锁定断路器到断开位置并张贴警示通知。遵循正确的
 - 锁定方法和和张贴程序。 触碰控制电缆前,从控制电路断开所有外部电源。 在断开传动连接后,请在继续前总是等待5分钟让中间电路电容放电。
- 3. 采取保护措施,防止接触工作区内的任何带电部件。 4. 在靠近裸露的导体时要特别小心。
- 5. 测量确定安装不带电。
 - 使用阻抗至少1 Mohm 的万用表。
 - 确保传动模块输入电源端子 (L1/U1、L2/V1、L3/W1) 和接地 (PE) 之间电
 - 压接近于 0 V。 确保传动模块 UDC+ 与 UDC- 端子和接地 (PE) 之间电压接近于 0 V。
- 6. 按当地规范要求安装临时接地。
- 7. 向电气安装作业的负责人索取工作许可证。

按照当地法规确定动力电缆尺寸,使其能够承载变频器型号标签上给出的额定电流。

确保冷却

选择电缆

有关变频器损耗和冷却空气流量数据,请参阅背页 $_{\it b}$ $_{\it c}$ $_{\it c$

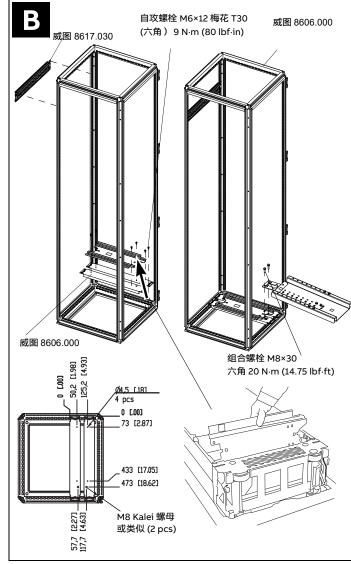
保护变频器和输入动力电缆

有关输入动力电缆或变频器短路保护熔断器的数据请参阅背页熔断器 (IEC)表格。

将传动模块装入柜体

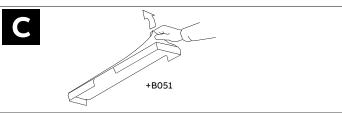
参见图B:

- 将打孔部分安装到柜体外壳的背部。
- 将支撑轨和基座导板安装到柜体底部。
- 将坡道安装到基座导板上。



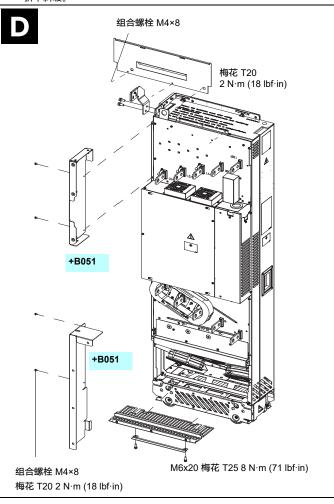
选件 +B051:

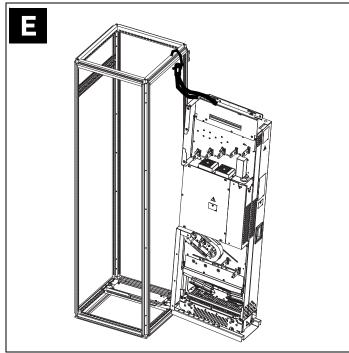
• 参见图C,去掉透明塑料罩两侧的薄板。



参见图D、图E:

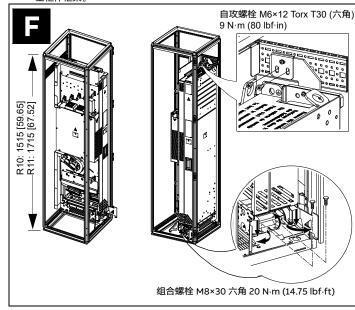
- 将固定支架安装到传动模块上。
- 选件 +B051
 - 如果柜体内无底板并且传动模块底部需要达到 IP20 防护等级,那么传动模块 需要安装底部护栏
 - 将顶部金属护罩安装到变频器模块上。
 - 将背面护罩安装到变频器模块上。
- 为防止传动模块跌落, 用链条将其吊环附着到柜体框架上。
- 将传动模块沿斜坡推进柜体内。
- 拆下斜坡。





参见图F

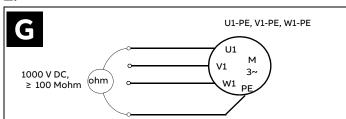
- 将传动模块固定到基座导板上。
- 在柜体背面将传动模块顶部固定到有孔压型板。注:固定支架将传动模块接地



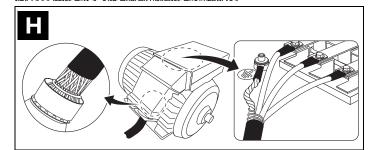
检查动力电缆和电机的绝缘状况

将输入电缆连接到变频器前,请按当地规程检查电缆的绝缘状况。先检查电机电缆和 电机的绝缘状况,然后再将其连接到变频器。使用 1000 V DC 的测量电压来测量每条相导线与保护接地导线之间的绝缘电阻。ABB 电机的绝缘电阻必须超过 100 Mohm (25°C 或 77°F 时的参考值)。对于其他电机的绝缘电阻,请参见制造商的说明。

注意: 电机机壳内的湿气会降低绝缘电阻。如果怀疑有湿气,请干燥电机并重新测



请参见图H在电机端将电机电缆屏蔽层接地。要使干扰降至最低水平,在电缆接入处 提供360度接地或尽可能地缩短屏蔽层接地的裸露部分。



检查与 IT(浮地)系统的兼容性



警告!请勿在 IT 系统(浮地的电力系统或高阻抗接地(超过 30 ohms) 电力系统)上安装连接了内部 EMC 滤波器和VAR压敏电阻的变频器。

EMC 滤波器兼容性

该变频器的标准配置中包含一个内部 EMC 滤波器(+E210)。安装时,可以将 EMC 滤波器连接到对称的 TN-S 接地系统、IT 接地系统、三角形接地系统、中性点直接接 地系统和 TT 接地系统。

压敏电阻兼容性

该变频器的标准配置中有一个压敏电阻。安装时,可将压敏电阻连接到对称的 TN-S 接地系统、三角形接地系统和中性点直接接地系统。如果您将变频器安装至 IT 系统或 TT 系统,请检测您是否必须断开压敏电阻。

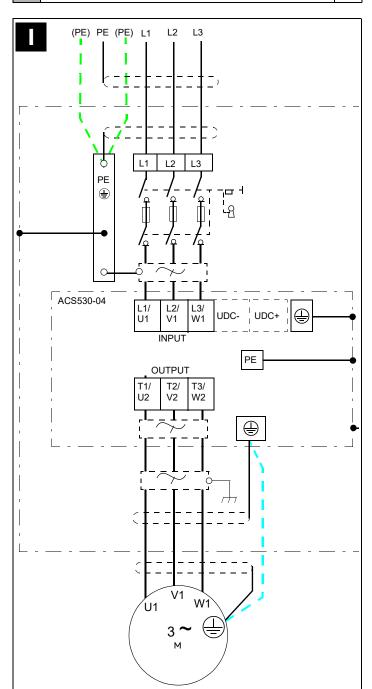
连接电线(并安装选件 +B051 护罩)

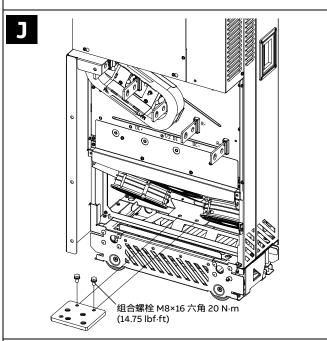
请参见图1:

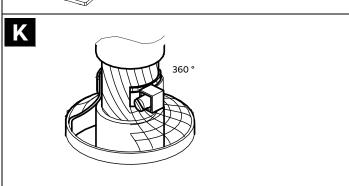
| 步骤 | 任务(电机线缆) | 图片 |
|----|---|----|
| 1 | 将接地端子安装到传动模块底座上。 | J |
| 2 | 进行布线,使电机线缆到达柜体。在柜体入口处对电缆屏蔽层进行 360 度接地。 | K |
| 3 | 将电机线缆双绞线屏蔽层连接到接地端子。 | L |
| 4 | 在传动模块中手动旋入并拧紧绝缘子。将 T3/W2 连接端子连接到绝缘子上。 警告!螺钉长度或紧固力矩切勿超过安装图纸中给出的数值。否则将损坏绝缘子并导致模块架处出现危险电压。 | М |
| 5 | 将相线 T3/W2 连接到 T3/W2 端子上。 | N |
| 6 | 将 T2/V2 连接端子连接到绝缘子上。请参阅第 4 步中的警告。 | - |
| 7 | 将相线 T2/V2 连接到 T2/V2 连接端子上。 | - |
| 8 | 将 T1/U2 连接端子连接到绝缘子上。请参阅第 4 步中的警告。 | - |
| 9 | 将相线 T1/U2 连接到 T1/U2 端子上。 | - |

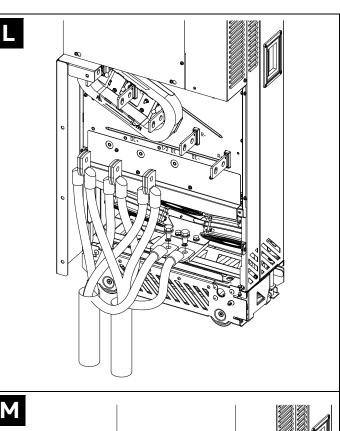
| 步骤 | 任务(电机线缆) | 图片 |
|----|---|----|
| 10 | 选件 +B051 (如果柜体中无底板并且需要 IP20 级防护): 小心地在内部透明塑料护罩上为要连接的电缆钻出足够大的孔。磨平孔边缘。 切削孔到边缘之间的护罩,使护罩围住线缆。 从护罩两侧拆下塑料护板。 | 0 |
| 11 | 选件 +B051: 按图 O 所示,将内部透明塑料护罩安装在电机线缆周围。 | Р |
| 12 | 选件 +B051: 从出口的透明护罩两侧拆下塑料护板。将护罩安装到传动模块上。 | Q |
| 13 | 选件 +B051: 将下方前盖安装到传动模块上。 | Q |

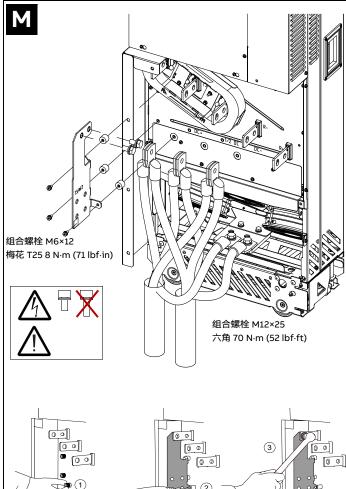
| 步骤 | 任务 (输入线缆) | 图片 |
|----|--|----|
| 1 | 在柜体入口处对输入电缆屏蔽层(如存在)进行360度接地。 | 1 |
| 2 | 连接输入线缆双绞线屏蔽层并分离到柜体接地母线的接地线缆(如存在)。 | 1 |
| 3 | 选件 +B051: - 小心地在入口透明塑料护罩上为要连接的电缆钻出足够大的孔。 - 根据护罩中的对齐孔,使孔在垂直方向对齐。磨平孔边缘。 - 从护罩两侧拆下塑料护板。 - 将线缆紧密固定到柜架上,以防与孔边缘发生摩擦。 | R |
| 4 | 选件 +B051: 将输入线缆导线穿过透明塑料护罩中钻孔。 | S |
| 5 | 将输入电源线缆导线连接到 L1/U1、L2/V1 和 L3/W1 连接母线上。 | Т |
| 6 | 选件 +B051: 将透明塑料护罩以及输入线缆同时移至最终位置。安装前透明塑料护罩。 | U |
| 7 | 安装上前盖。 | J |
| 8 | 从传动模块排气口拆下纸板保护盖。 | כ |
| 9 | 选件 +B051: 在透明塑料护罩侧面为要连接的电缆钻孔。将侧面和顶部护罩安装 到传动模块上。 | ٧ |

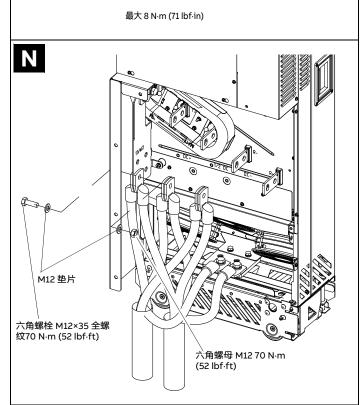


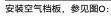


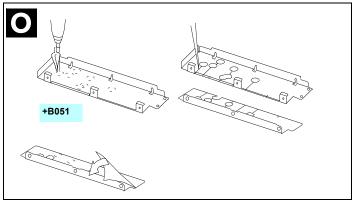


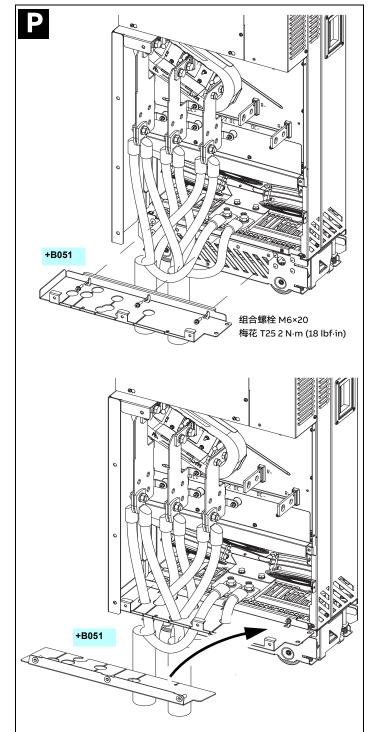


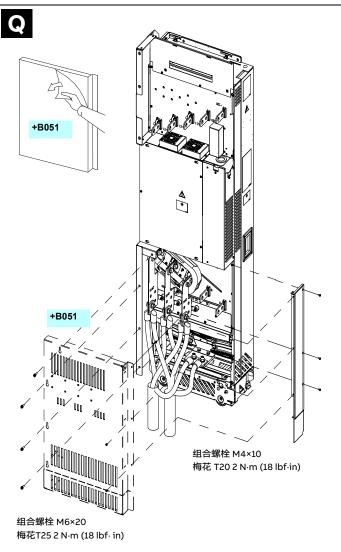


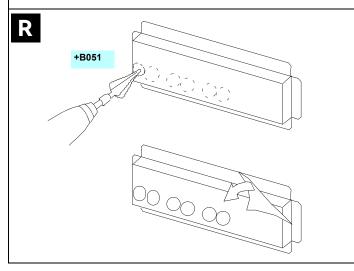


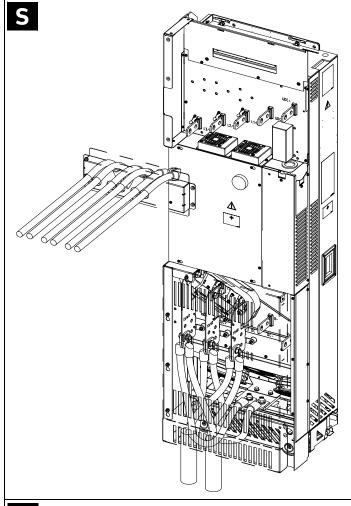


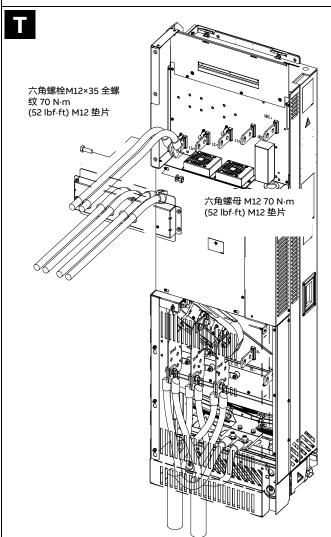


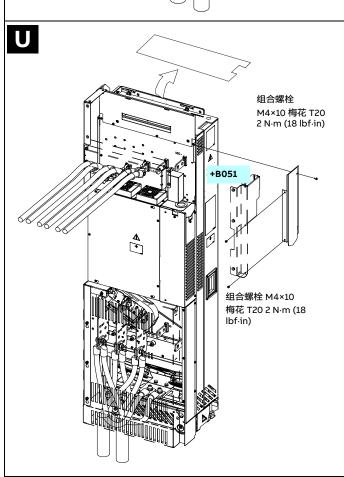


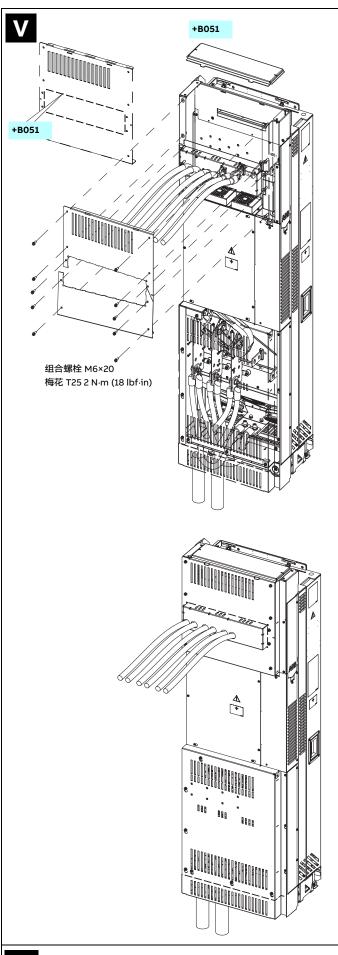


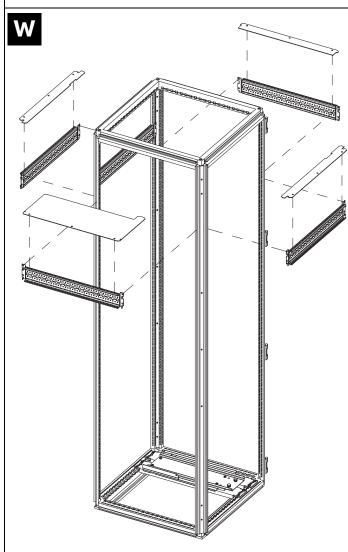


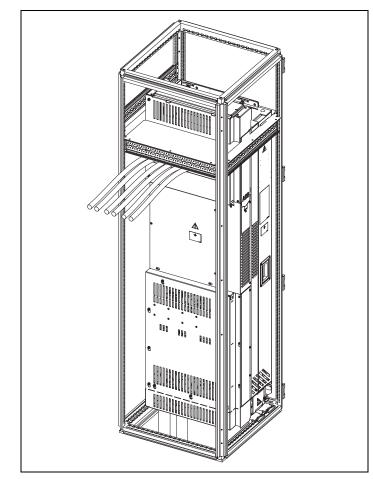












安装空气挡板

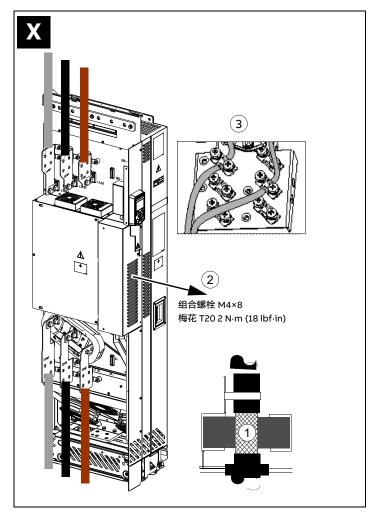
请参阅图 W 和硬件手册中的 柜体安装规划指南。

连接控制电缆

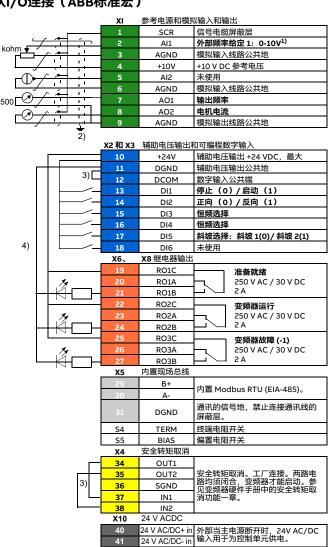
参见图 X。

- 在柜体入口处将所有控制电缆的外屏蔽层做 360 度接地。
- 2. 将外部控制线缆成对电缆屏蔽接地至控制单元下方的接地夹上。使护罩另一端 处于未连接状态或使用 3.3 nF/630 V 等纳法级高频电容器间接接地。
- 3. 将导线连接到控制单元适当端子上。

如果交付的货物中包括选装模块,则为其连接电缆。



默认I/O连接(ABB标准宏)



R10…R11: 0.14…1.5 mm²(所有端子) 紧固力矩: 0.5…0.6 N·m (0.4 lbf·ft)

- 1) 该信号源由外部供电。参见制造商的的说明。要使用由变频器辅助电压输出供电的传感器,请参阅变频器*硬件手册中"电气安装"一*章的"*两线制和三线制传感器的连接示例"一*节。
- 2) 对于控制电缆,在接地夹下方的接地架上对电缆的外屏蔽层进行 360 度接地。
- 3) 出厂时已通过跳线连接。
- 4) 注:对数字信号使用屏蔽双绞线。

| 输入信号 | 输出信号 |
|---------------------------|--------------------|
| • 恒频选择 (DI3) | • 模拟输出 AO1: 输出频率 |
| • 外部频率给定(AI1) | • 模拟输出 AO2: 电机电流 |
| • 停止 (0) /启动 (1) (DI1) | • 继电器输出 1: 准备就绪 |
| • 正向 (0) /反向 (1) (DI2) | • 继电器输出 2: 运行 |
| ● 恒频选择(DI4) | • 继电器输出 3: 故障 (-1) |
| • 斜坡选择:斜坡1(0)/斜坡2(1)(DI5) | |
| | |

常用参数列表

13.12 AO1 信号源

| 参数 编号 | 参数名称 | 设置/范围(默认值以粗体显示) | | | | |
|----------|------------|--|--|--|--|--|
| | | | | | | |
| 99.04 | 电机控制模式 | 1 | | | | |
| 99.06 | 电机额定电流 | 0.0…6400.0 | | | | |
| 99.07 | 电机额定电压 | 0.0960.0 | | | | |
| 99.08 | 电机额定频率 | 0.0 ··· 500.0 | | | | |
| 99.09 | 电机额定转速 | 0 ··· 30000 | | | | |
| 99.10 | 电机额定功率 | 0.00… 10000.00 kW 或 0.00… 13404.83 hp | | | | |
| 99.11 | 电机额定功率因数 | 0.00 ··· 1.00 | | | | |
| 99.12 | 电机额定转矩 | 0.000···4000000.000 N·m 或 0.000···2950248.597 lb·ft | | | | |
| 99.15 | 电机极对数 | 01000 | | | | |
| 99.16 | 电机相序 | 0…1 | | | | |
| 参数组 | 01 实际值(只读) | | | | | |
| 01.01 | 采用的电机速度 | -30000.00…30000.00 | | | | |
| 01.06 | 输出频率 | -500.00…500.00 | | | | |
| 01.07 | 电机电流 | 0.00…30000.00 | | | | |
| 01.10 | 电机转矩 | -1600.0…1600.0 | | | | |
| 01.11 | 直流电压 | 0.00…2000.00 | | | | |
| 01.13 | 输出电压 | 02000 | | | | |
| 01.14 | 输出功率 | -32768.00…32767.00 | | | | |
| 参数组 | 5 诊断(只读) | | | | | |
| 05.02 | 运行时间计数器(天) | 0 … 65535天 | | | | |
| 05.11 | 逆变器温度百分比 | -40.0 ··· 160.0 % | | | | |
| 参数组 | 10 标准DI、RO | | | | | |
| 10.24 | RO1 信号源 | [2]准备运行 ,[7]运行中,[14]故障,[16]故障/ 警告 | | | | |
| 10.27 | RO2 信号源 | [2] 准备就绪,[7] 运行,[14] 故障,[15] 故障 (-1) | | | | |
| 10.30 | RO3 信号源 | [2] 准备就绪,[7] 运行,[14] 故障, [15] 故障 (-1) | | | | |
| 参数组: | 12 标准 AI | , | | | | |
| 12.15 | Al1 单位选择 | [2]V, [10]mA | | | | |
| 12.16 | Al1 滤波时间 | 0.00030.000 | | | | |
| 12.17 | Al1 最小值 | -22.000 ··· 22.000 mA或V, 0mA 或 0V | | | | |
| 12.18 | Al1 最大值 | -22.000 ··· 22.000 mA或V, 20mA 或 10V | | | | |
| 12.19 | Al1 最小换算值 | -32768.000 ··· 32767.000, 0 | | | | |
| 12.20 | Al1 最大换算值 | -32768.000 ··· 32767.000, 50 | | | | |
| 12.25 | AI2 单位选择 | [2]V, [10]mA | | | | |
| 12.26 | AI2 滤波时间 | 0.000···30.000, 0.100 s | | | | |
| 12.27 | AI2 最小值 | -22.000 ··· 22.000 mA或V, 0mA 或 0V | | | | |
| 12.28 | AI2 最大值 | -22.000 ··· 22.000 mA或V, 20mA 或 10V | | | | |
| 12.29 | AI2 最小换算值 | -32768.000 ··· 32767.000, 0 | | | | |
| 12.30 | AI2 最大换算值 | -32768.000 ··· 32767.000, 50 | | | | |
| | | | | | | |

[3] 输出频率,[4]电机电流

| 参数编号 | 参数名称 | 设置/范围(默认值以粗体显示) |
|----------------|---|--|
| 13.15 | AO1 单位选择 | [2]V, [10]mA |
| 13.16 | AO1 滤波时间 | 0.000…30.000 |
| 13.17 | AO1 信号源最小值 | -32768.000 ··· 32767.000, 0 |
| 13.18 | AO1 信号源最大值 与AO1源最小值对应 | -22.000 ··· 22.000 mA或V, 50 -22.000 ··· 22.000 mA或V, 0mA 或 V |
| 15.19 | 的输出值 | -22.000 ··· 22.000 magx v , oma gx v |
| 13.20 | 与AO1源最大值对应 的输出值 | -22.000 ··· 22.000 mA或V, 20mA 或 10V |
| 参数组 | ^[13] 14] 15] | |
| 19.11 | 外部1/外部2选择 | [0]EXT1, [1]EXT2, [3]DI1, [4]DI2, [5]DI3, |
| 45 #F //D | | [6]DI4, [7]DI5, [32]内置现场总线 |
| | 20 启动/停止/方向 外部1 命令 | [0]未选择,[1]In1启动, [2]In1启动;In2方向 , |
| 20.01 | N DIT HIS | [3]In1正向启动;In2反向启动,[4]In1P启动; |
| | | In2停止,[5]In1P启动;In2停止;In3方向, [6]In1P正向启动;In2P反向启动;In3停止, |
| | hi +0. +0.) | [14]内置现场总线 |
| 20.03 | 外部1 输入 1 | [0]始终关闭,[2]Dl1 ,[3]Dl2,[4]Dl3,[5]Dl4, [6]Dl5 |
| 20.04 | 外部1 输入 2 | [0]始终关闭,[2]Dl1, [3]Dl2 ,[4]Dl3,[5]Dl4, |
| 22.05 | hi tr. ta \ . | [6]DI5 |
| 20.05 | 外部1 输入 3 | [0]始终关闭 ,[2]DI1,[3]DI2,[4]DI3,[5]DI4, [6]DI5 |
| 20.06 | 外部2 命令 | [0]未选择,[1]In1启动,[2]In1启动;In2方向, |
| | | [3]In1正向启动;In2反向启动,[4]In1P启动; In2停止,[5]In1P启动;In2停止;In3方向, |
| | | [6]In1P正向启动;In2P反向启动;In3停止, [14]内置现场总线 |
| 20.08 | 外部2 输入 1 | [0]始终关闭,[2]Dl1,[3]Dl2,[4]Dl3,[5]Dl4, |
| | | [6]DI5, [7]DI6 |
| 20.09 | 外部2 输入 2 | [0]始终关闭 ,[2]Dl1,[3]Dl2,[4]Dl3,[5]Dl4, [6]Dl5 |
| 20.10 | 外部2 输入 3 | [0]始终关闭,[2]Dl1,[3]Dl2,[4]Dl3,[5]Dl4, |
| | | [6]DI5 |
| 20.21 | 方向 | [0]请求 ,[1]正向,[2]反向 |
| 参数组 | 21 启动/停止模式 | 0 ··· 10000 ms , 500ms |
| 21.02 | 停止模式 | [0]自由停车 , [1]斜坡停车 |
| | 28 频率给定值控制链 | <u> </u> |
| 28.11 | 外部1频率给定1选择 | [1]Al1换算值,[2]Al2换算值,[8]EFB给定值1, [9]EFB给定值2,[16]PID |
| 28.15 | 外部2频率给定1选择 | [9]EFB给定值2, [16]PID [0]零 ,[1]AI1换算值, [2]AI2换算值, [8]EFB给 |
| 26.15 | 外部2频率结准1延持 | 定值1,[9]EFB给定值2,[16]PID |
| 28.22 | 恒频选择1 | [0]始终关闭,[2]Dl1,[3]Dl2, [4]Dl3 ,[5]Dl4, |
| 20.22 | にをはなっ | [6]DI5 |
| 28.23 | 恒频选择 2 | [0]始终关闭,[2]Dl1,[3]Dl2,[4]Dl3, [5]Dl4 , [6]Dl5 |
| 28.26 | 恒频1 | -500.00 ··· 500.00Hz, 5Hz |
| 28.27 | 恒频2 | -500.00 ··· 500.00Hz, 10Hz |
| 28.28 | 恒频3 | -500.00 ··· 500.00Hz, 15Hz |
| 28.72 | 频率加速时间 1 | 0.000 ··· 1800.000 s, 20s |
| | 频率减速时间 1 30 限值 | 0.000 ··· 1800.000 s, 20s |
| 多数组。 | 最小频率 | -500.00500.00 |
| | 最大频率 | -500.00500.00 |
| 30.17 | 最大电流 | 0.0030000.00 |
| | 最小转矩1 | -1600.0…0.0 |
| | 最大转矩 1 | 0.0…1600.0 |
| 参数组 | 31 故障功能 故障复位选择 | [0]未使用 , [2] DI1, [3]DI2, [4]DI3, [5]DI4, |
| J1.11 | | [6]DI5 |
| | 自动复位选择 | 0000h···FFFFh |
| | 40 第一套过程PID参数集 | |
| 40.07 | PID 运行模式 反馈 1 信号源 | [0]关,[1]开,[2]变频器运行时打开 [2]AI2换算值,[8]AI1百分比,[9]AI2百分比 |
| 8 | | ,,,,,,, |
| 40.16 | 给定值1信号源 | [0]未选择,[2] 内部设定值, [11]Al1百分比 , [12]Al2百分比 |
| 40.24 | 内部给定值 0 | -200000.00 ··· 200000.00, 0 |
| | 偏差值取反 | [0]未反转(Ref-Fbk) , [1]反转(Fbk-Ref) |
| 40.32 | 增益 | 0.01 ··· 100.00, 1.0 |
| | 积分时间 | 0.0 ··· 9999.0 s, 60s |
| | 45 能源效率 | [6]林田 [410田 |
| | 能源优化器 5 8 内置现场总线 | [0]禁用, [1]启用 |
| | 协议使能 | [0]无, [1]ModbusRTU |
| 58.03 | 节点地址 | 0 ··· 255, 1 |
| 58.04 | 波特率 | [1]4800, [2]9600, [3]19200 , [4]38400, |
| 50 05 | 奇偶校验 | [5]57600, [6]76800, [7]115200 [0]8无校验1, [1]8无校验2, [2]8偶数校验1 , |
| 55.05 | ~J II~J1/\Z\!\ | [0]8无仪验1,[1]8无仪验2, [2]8请数仪验1 , [3]8奇数校验1 |
| | 通讯控制 | [0]启用,[1]刷新设置 |
| 58.14 | 通讯丢失动作 | [0]无动作 ,[1]故障,[2]当前速度,[5]警告 |
| | 76 多泵配置 PFC 状态 | 0000hEEEE |
| 76.01 76.02 | PFC 状态 | 0000h···FFFFh 0···3, 100···103, 200···202, 300···302, 400, 500, |
| . 5.52 | | 600, 700, 800…801, 4…9 |
| 76.11 | 1号泵/风机状态 | 0000h···FFFFh |
| 76.12 | 2号泵/风机状态 | 0000h···FFFFh |
| 76.21 | PFC 配置 启动速度 1 | 0.0032767.00 |
| 76.30 76.41 | 启动速度 1 停止速度 1 | 0.00···32767.00 0.00···32767.00 |
| | 〒山座度 1 77多泵维护和监控 | |
| 77.10 | PFC 运行时间变化 | - |
| 77.11 | 1号泵/风机运行时间 | 0.00…42949672.95 |
| 77.12 | 2号泵/风机运行时间 | 0.00…42949672.95 |
| 77.13 | 3号泵/风机运行时间 | 0.00…42949672.95 |
| 77.14 | 4号泵/风机运行时间 | 0.00···42949672.95 |
| | 96 系统 _{语言} | [6] 十进程 [6] [6] [7] [7] |
| 96.01 | 语言 | [0] 未选择,[1033] 英语,[2052] 简体中文 |
| | | [0] 完成、[1] ABB 标准宏、[2] 手动 / 自动宏、[3] 手动 /PID 宏、[11]3- 线宏、[12] 交变宏、[13] 电动 |
| 96.04 | 宏选择 | 电位器宏、[14] PID 控制宏、[15] 控制盘 PID 宏、 |
| | A W. ! | [16]PFC、[18]SPFC |
| 96.06 | 参数恢复 | [0] 完成,[34560] 恢复出厂设置 |
| | | |

常用警告和故障代码

| 吊用言古私政陣代的 | | | | | | |
|-----------|------|-------------|---|--|--|--|
| 警告 | 故障 | 辅助代码 | 描述 | | | |
| A2A1 | 2281 | 电流校准 | 警告:电流偏移和增益测量校准将在下次启动时进行。 故障:输出相位电流测量故障。 | | | |
| A2B1 | 2310 | 过流 | 输出电流超过内部故障限值。 除实际过流情况外,该警告还可能是由于接 地故障或电源缺相导致。 | | | |
| A2B3 | 2330 | 接地漏电 | 通常由于电机或电机电缆故障,变频器检测 到负载失衡。 | | | |
| A2B4 | 2340 | 短路 | 电机电缆或电机中出现短路。 | | | |
| - | 3130 | 输入缺相 | 由于输入电源线路缺相或熔断器烧毁,中间 电路直流电压发生振荡。 | | | |
| - | 3181 | 接线或接地故障 | 输入功率和电机电缆连接错误。 | | | |
| A3A1 | 3210 | 直流母线过压 | 中间直流电路电压过高(当变频器停止 后)。 | | | |
| A3A2 | 3220 | 直流母线欠压 | 中间直流电路电压过低(当变频器停止 后)。 | | | |
| - | 3381 | 输出缺相 | 所有三个相均未连接到电机,电机电路故 障。 | | | |
| - | 5090 | STO 硬件故障 | STO 硬件诊断检测到硬件故障。 | | | |
| A5A0 | 5091 | 安全转矩取消 | 安全转矩取消功能激活。 | | | |
| A7CE | 6681 | 内置现场总线通讯断开 | 内置总线通讯(EFB)通讯中的通讯中断。 | | | |
| A7C1 | 7510 | 现场总线 A 通讯 | 变频器与总线适配器模块A之间,或PLC和 总线适配器模块A之间的循环通讯信号丢 失。 | | | |
| А7АВ | • | 扩展 I/O 配置失败 | 安装的C型模块与配置不一致,或者变频器 和模块之间的通讯已经受到干扰。 | | | |
| AFF6 | • | 辨识运行 | 电机辨识运行将在下次启动时进行。 | | | |
| - | FA81 | 安全转矩取消1 | 安全转矩取消功能激活,即STO电路1损坏。 | | | |
| - | FA82 | 安全转矩取消 2 | 安全转矩取消功能激活,即STO电路2损坏。 | | | |

熔断器 (IEC)

Bussmann熔断器. 型号 (IEC 60269) = 3, 额定电压 690 V。

| | | | | Ultrarap | oid (aR) fus | ses | | |
|-----------------------------|------------------------------|----------|------------------|--------------------------|--------------|------------------|-----------|--|
| ACS530- | DIN标准 43653 输入 (螺栓式熔断器) | | | DIN 标准 43620 (刀片式熔断器) | | | | |
| 04 | (A) | 额定 电流 | ₽̂t | 熔丝 | 额定电流 | <u></u> ²t | 熔丝 | |
| | | Α | A ² s | | Α | A ² s | | |
| <i>U</i> _n = 400 | V | | | | | | | |
| 505A-4 | 505 | 800 | 465000 | 170M6012 | 1600 | 4150000 | 170M8557D | |
| 585A-4 | 585 | 1000 | 945000 | 170M6014 | 1600 | 4150000 | 170M8557D | |
| 650A-4 | 650 | 1000 | 945000 | 170M6014 | 1600 | 4150000 | 170M8557D | |
| 725A-4 | 725 | 1250 | 1950000 | 170M6016 | - | - | - | |
| 820A-4 | 820 | 1600 | 3900000 | 170M6269 | - | - | - | |
| 880A-4 | -4 880 1600 3900000 170M6269 | | - | - | - | | | |
| | 3AXD00000586715 | | | | | | | |

损耗. 冷却数据和噪音

| ACS530-04- | 外形尺寸 | かぶっさ 空气流量 | | 损耗 ¹⁾ | 噪音 | |
|-----------------|----------|-------------------|-----|------------------|-------|--|
| ••• | ני אלשוע | m ³ /h | cfm | W | dB(A) | |
| 505A-4 | R10 | 1200 | 707 | 6492 | 72 | |
| 585A-4 | R10 | 1200 | 707 | 6840 | 72 | |
| 650A-4 | R10 | 1200 | 707 | 8046 | 72 | |
| 725A-4 | R11 | 1200 | 707 | 8108 | 72 | |
| 820A-4 | R11 | 1200 | 707 | 9652 | 72 | |
| 880A-4 | R11 | 1420 | 848 | 10887 | 71 | |
| 3AXD00000586715 | | | | | | |

1) 该表介绍了当变频器额定输出频率为90%额定输出电流100%时的典型损耗。参 见标准IEC61800-9-2。

标志

适用的认证标志显示在产品的型号标签上。







TÜV Nord



符合性声明



EU Declaration of Conformity

Manufacturer: ABB Beijing Drive Systems Co., Ltd.

Phone: +86 010 58217788

Declare under our sole responsibility that the following products:

ACS530-01-xxAx-4 (Frame R1-R9, 3ph 380-480Vac) ACS530-01-xxAx-4 (Frame B0-B2, 3ph 380-480Vac) ACS530-04-xxxA-4 (Frame R10-R11, 3ph 380-480Vac)

are in conformity with the relevant requirements of European Union Directives, which have been notified in this single declaration that consists of individual Declarations of conformity, provided that the equipment is selected, installed and used according to given instructions.

The harmonised standards and other standards, which have been applied, are specified on the individual Declarations of conformity for particular EU directive.

| 1 | | |
|--------------------------|-------------|-----------|
| Low Voltage Directive | 2014/35/EU | LVD |
| EMC Directive | 2014/30/EU | EMC |
| Machinery Directive | 2006/42/EC | MD |
| RoHS Directive | 2011/65/EU | RoHS |
| Delegated Directive (EU) | 2015/863 | KOHS |
| Ecodesign Directive | 2009/125/EC | Ecodesign |

| dividual EU Declaration of | Conformi | ty: | | | |
|----------------------------|-----------------|-----|--------------------|-----------------|-----------------|
| Product | LVD | EMC | MD | RoHS | Ecodesign |
| ACS530-01-xxAx-4(R1-R9) | 3AXD10000528499 | | 99 3AXD10000528501 | 3AXD10000539067 | 3AXD10001394393 |
| ACS530-01-xxAx-4(B0-B2) | | | | | |
| | | | | | |

Beijing, 29 July 2021

Local Division Manager
ABB Beijing Drive Systems Co., Ltd

工也 啊 XuMing Wang Product Engineering and Quality Manager ABB Beijing Drive Systems Co., Ltd