

OPZIONI PER CONVERTITORI E CONVERTITORI DI FREQUENZA ABB

## Interfaccia encoder TTL FEN-01

## Manuale utente



## Interfaccia encoder TTL FEN-01

Manuale utente

Indice



## Indice

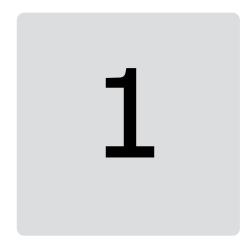
1	Norme di sicurezza	
	ntenuto del capitolo verview	
	orme di sicurezza generali	
2	Introduzione	
De	ntenuto del capitoloestinatari	9
3	Descrizione hardware	
Int	entenuto del capitolo cerfaccia encoder TTL FEN-01 Collegamenti interfaccia FEN-01 Aree di isolamento empatibilità	12 13 14
4	Installazione	
Im Mo De Lir	postazione della tensione di alimentazione postazione della tensione di alimentazione pontaggio signazioni dei morsetti Legenda delle sigle Ingresso encoder TTL (X31) Ingresso encoder TTL con supporto per segnali di commutazione (X32) Uscita emulazione encoder TTL (X33) Ingressi digitali per blocco posizione (X34) nee guida generali per il cablaggio degli encoder Ingresso encoder TTL (X31) Ingresso encoder TTL con supporto per segnali di commutazione (X32) Uscita emulazione TTL (X33) Ingressi digitali per blocco posizione (X34) incipi generali di fasatura dell'encoder	16 17 17 18 19 20 21 22 23 25 26
5	Avviamento	
	ontenuto del capitoloogrammazione	
6	Ricerca dei guasti	
	ntenuto del capitolo	
7	Dati tecnici	
Co	ntenuto del capitolo	33

#### 6 Indice

Dimensioni	34
Generalità	34
Connettori	34
Ingresso encoder TTL (X31)	35
Ingresso encoder TTL con supporto per la commutazione (X32)	35
Uscita emulazione encoder TTL (X33)	35
Ingressi digitali per blocco posizione (X34)	36

#### Ulteriori informazioni





### Norme di sicurezza

#### Contenuto del capitolo

Il presente capitolo contiene i simboli di avviso e le istruzioni di sicurezza da seguire in caso di installazione o collegamento di un modulo opzionale a un convertitore di frequenza o a un convertitore. Il mancato rispetto delle presenti istruzioni di sicurezza può mettere a repentaglio l'incolumità delle persone, con rischio di morte, o danneggiare le apparecchiature. Leggere il presente capitolo prima di procedere con l'installazione.

#### Overview

Il presente capitolo riporta le istruzioni di sicurezza generali da rispettare durante l'installazione e l'uso dell'interfaccia FEN-01.

Oltre alle norme riportate di seguito, leggere le norme di sicurezza complete relative al convertitore di frequenza su cui si sta lavorando.

Le seguenti avvertenze devono essere rispettate da tutti coloro che intervengono sul convertitore di frequenza. Il mancato rispetto di tali istruzioni può mettere a repentaglio l'incolumità delle persone, con rischio di morte, o danneggiare le apparecchiature.

#### Norme di sicurezza generali



#### **AVVERTENZA!**

L'installazione elettrica e gli interventi di manutenzione sul convertitore di frequenza devono essere eseguiti esclusivamente da elettricisti qualificati.

Il convertitore di frequenza e le apparecchiature collegate devono essere adequatamente messi a terra.

#### 8 Norme di sicurezza

Non effettuare alcun intervento su un convertitore sotto tensione. Dopo aver scollegato l'alimentazione, prima di intervenire sul convertitore di frequenza, sul motore o sul cavo motore, attendere sempre cinque minuti per consentire la scarica dei condensatori del circuito intermedio. Verificare (con un misuratore di tensione) che il convertitore di frequenza sia effettivamente scarico.

Quando l'alimentazione è collegata, sui morsetti del cavo motore del convertitore di frequenza sono presenti alte tensioni pericolose, indipendentemente dallo stato di funzionamento del motore.

Anche quando l'alimentazione di rete è scollegata, possono essere presenti tensioni pericolose all'interno del convertitore, provenienti da circuiti di controllo esterni.

Procedere sempre con la massima attenzione quando si interviene sull'unità.

Le seguenti avvertenze devono essere rispettate da tutti coloro che intervengono sul convertitore di frequenza. Il mancato rispetto di tali istruzioni può mettere a repentaglio l'incolumità delle persone, con rischio di morte, o danneggiare le apparecchiature.

Per le istruzioni di sicurezza complete consultare i manuali del convertitore di frequenza.

2

### Introduzione

#### Contenuto del capitolo

Questo capitolo è un'introduzione al manuale.

#### **Destinatari**

Il manuale è rivolto agli operatori addetti alla messa in servizio e all'uso dell'interfaccia FEN-01. I destinatari del manuale devono avere nozioni di base di elettronica ed elettrotecnica, e conoscere le procedure standard di cablaggio elettrico e le modalità di funzionamento del convertitore di frequenza.

#### Prima di iniziare

Si presuppone che il convertitore sia installato e che l'alimentazione sia scollegata prima di installare il modulo di estensione. Verificare che non siano presenti tensioni pericolose provenienti da circuiti di controllo esterni in corrispondenza degli ingressi e delle uscite del convertitore di frequenza.

Oltre ai consueti strumenti per l'installazione, tenere sempre a portata di mano i manuali del convertitore durante l'installazione, perché contengono informazioni importanti non riportate in questo manuale. In vari punti di questo manuale si farà riferimento ai manuali del convertitore.

3

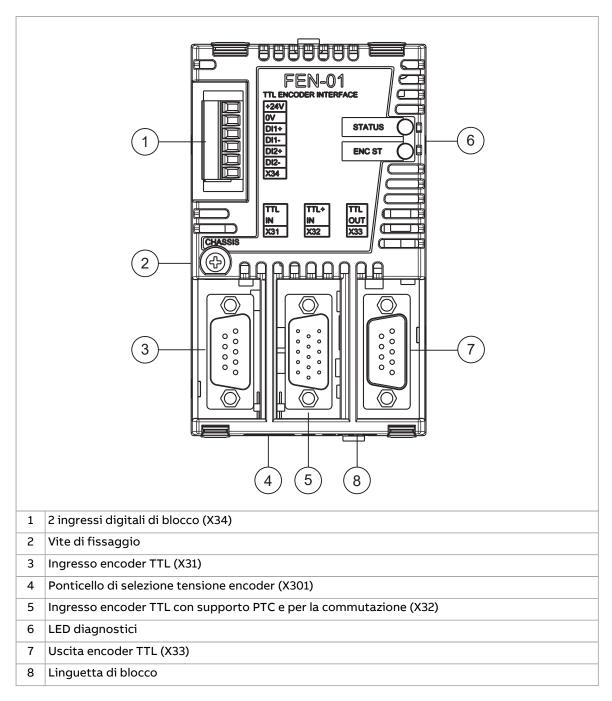
## **Descrizione hardware**

### Contenuto del capitolo

Il presente capitolo contiene una breve descrizione del modulo interfaccia encoder TTL FEN-01.

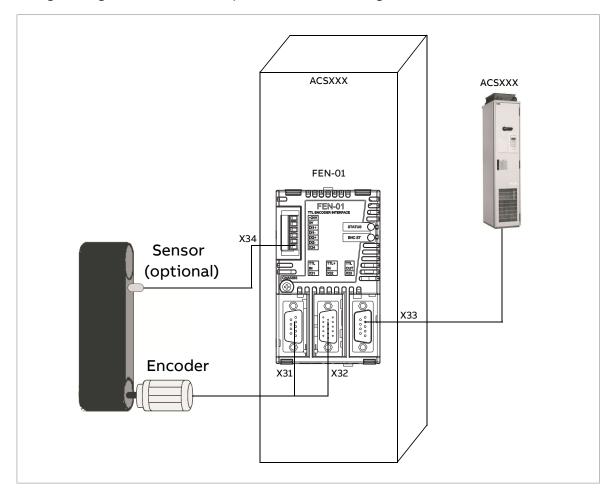
#### Interfaccia encoder TTL FEN-01

L'interfaccia FEN-01 offre un'interfaccia per il collegamento di due encoder TTL, uno dei quali con supporto PTC e per segnali di commutazione. Offre inoltre un'uscita encoder TTL per scopi di emulazione e due ingressi digitali di blocco per il blocco della posizione.



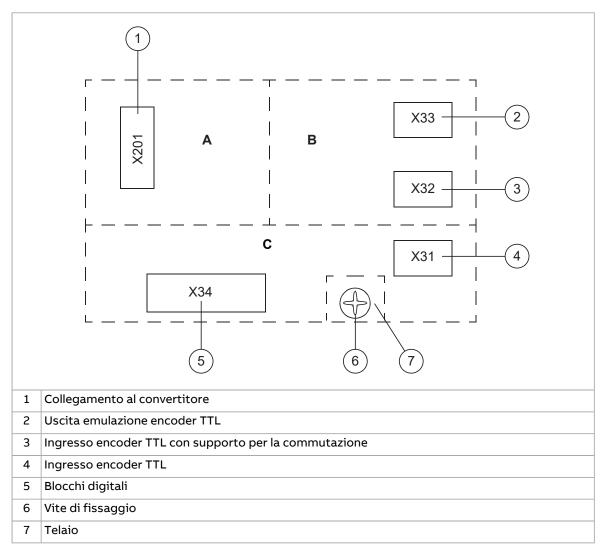
### Collegamenti interfaccia FEN-01

La figura seguente mostra una panoramica dei collegamenti dell'interfaccia FEN-01.



#### Aree di isolamento

La figura seguente illustra le diverse aree di isolamento del modulo.



Le schermature delle prese X31 e X32 e della spina X33 sono collegate al telaio. La vite di fissaggio collega il telaio alla terra.

### Compatibilità

L'interfaccia FEN-01 è compatibile con i seguenti encoder.

- Encoder TTL incrementale, 1...65535 impulsi/giro, supporta tacca di riferimento
- Encoder TTL incrementale, 1...65535 impulsi/giro, supporta commutazione di blocco e tacca di riferimento

4

## Installazione

### Contenuto del capitolo

Il presente capitolo contiene le istruzioni per l'installazione del modulo interfaccia encoder TTL.



#### **AVVERTENZA!**

Attenersi scrupolosamente alle istruzioni di sicurezza riportate nel presente manuale e nel manuale hardware del convertitore di frequenza.

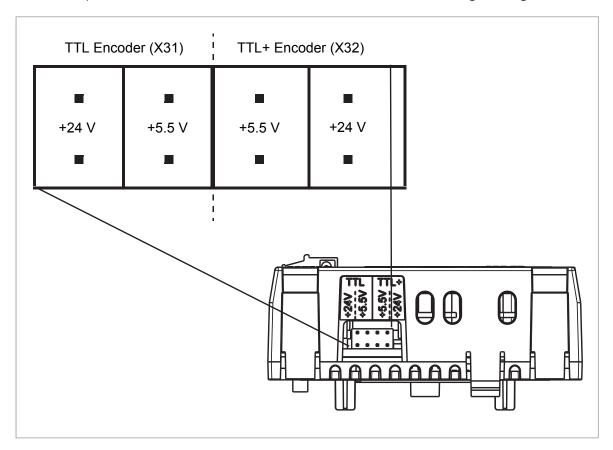
### Impostazione della tensione di alimentazione



#### **AVVERTENZA!**

L'errata selezione della tensione di alimentazione potrebbe danneggiare o rompere l'encoder.

È prevista una tensione di alimentazione selezionabile per gli ingressi encoder TTL. È possibile selezionare una tensione di +5,5 V o +24 V per uno dei due encoder TTL mediante ponticelli montati verticalmente, come illustrato nella figura seguente.



Nota: in caso di alimentazione esterna, rimuovere il ponticello opportuno.

**Nota:** Se all'ingresso TTL è collegata un'altra uscita di emulazione TTL dell'interfaccia FEN, rimuovere il ponticello opportuno.

#### **Montaggio**



#### **AVVERTENZA!**

Prima dell'installazione, adottare le precauzioni per la sicurezza elettrica riportate nella sezione Norme di sicurezza.

**Nota:** Prima di montare il modulo opzionale, impostare i ponticelli della tensione di alimentazione come illustrato sopra.

Il modulo opzionale deve essere inserito nell'apposito slot del convertitore di frequenza. Per ulteriori informazioni, vedere il manuale hardware del convertitore di frequenza.

Il modulo è tenuto in posizione da clip di fissaggio in plastica, da una linguetta di blocco e da una vite. La vite provvede anche alla messa a terra delle schermature dei cavi collegati al modulo e collega i segnali GND del modulo e del convertitore di frequenza.

Il collegamento di segnali e potenza con il convertitore di frequenza avviene automaticamente quando si installa il modulo per mezzo di un connettore a 20 pin.

I numeri tra parentesi si riferiscono al disegno del layout in sezione.

Istruzioni per il montaggio:

- 1. Estrarre la linguetta di blocco (8)
- 2. Inserire delicatamente il modulo nello slot finché le clip di fissaggio non scattano, bloccandolo in posizione
- 3. Spingere la linguetta di blocco verso l'interno (8)
- 4. Fissare la vite (inclusa) all'isolatore.

Se occorre rimuovere il modulo adattatore dopo che è stato installato nel convertitore, usare un utensile idoneo (ad es. pinze piccole) per estrarre con cautela la linguetta di blocco.

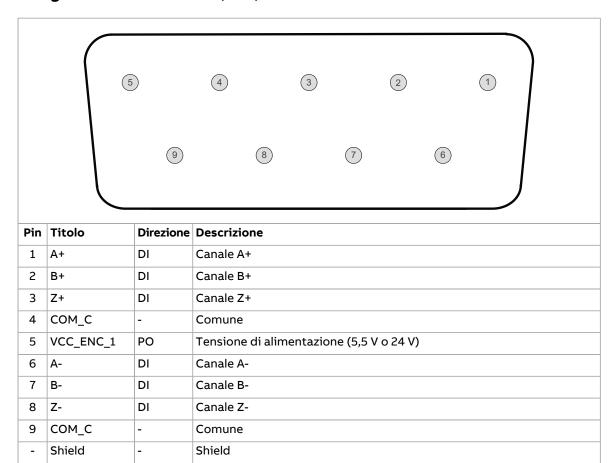
**Nota:** per garantire la conformità ai requisiti EMC e il buon funzionamento del modulo è essenziale installare correttamente la vite.

#### Designazioni dei morsetti

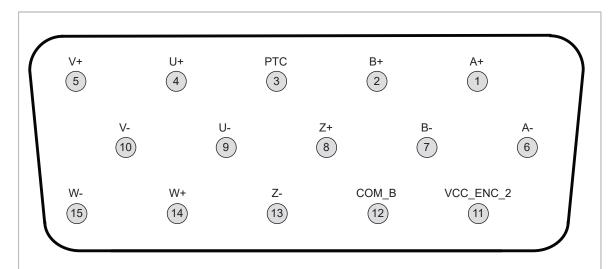
#### Legenda delle sigle

AI	Ingresso analogico
DI	Digital Input, ingresso digitale.
DO	Uscita digitale
РО	Uscita potenza

### Ingresso encoder TTL (X31)

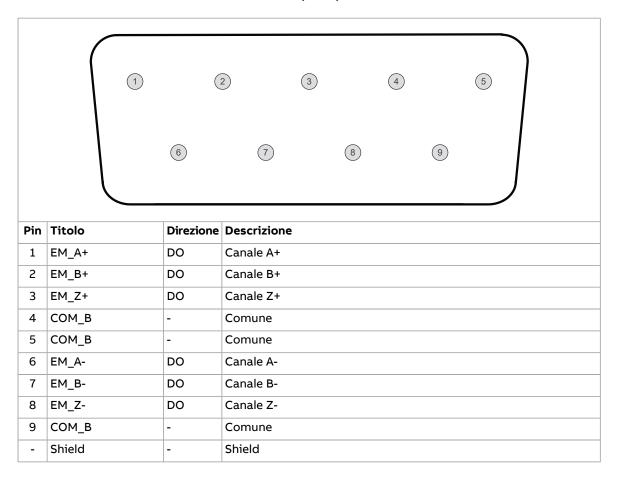


#### Ingresso encoder TTL con supporto per segnali di commutazione (X32)



Pin	Titolo	Direzione	Descrizione
1	A+	DI	Canale A+
2	B+	DI	Canale B+
3	PTC	Al	Sensore di temperatura
4	U+	DI	Canale U+
5	V+	DI	Canale V+
6	A-	DI	Canale A-
7	B-	DI	Canale B-
8	Z+	DI	Canale Z+
9	U-	DI	Canale U-
10	V-	DI	Canale V-
11	VCC_ENC_2	РО	Tensione di alimentazione (5,5 V o 24 V)
12	СОМ_В	-	0V, comune
13	Z-	DI	Canale Z-
14	W+	DI	Canale W+
15	W-	DI	Canale W-
-	Shield	-	Shield

### Uscita emulazione encoder TTL (X33)

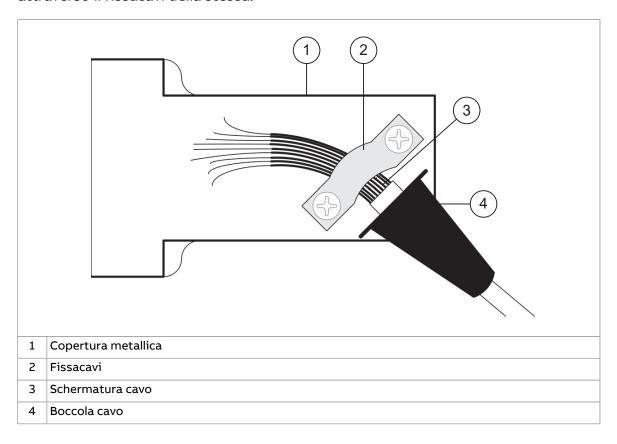


### Ingressi digitali per blocco posizione (X34)

Pin	Titolo	Direzione	Descrizione
1	+24V_C	РО	Tensione alimentaz.
2	сом_с	-	Comune
3	DI_1+	DI	Segnale di blocco 1
4	DI_1-	-	Ritorno segnale di blocco 1
5	DI_2+	DI	Segnale di blocco 2
6	DI_2-	-	Ritorno segnale di blocco 2

### Linee guida generali per il cablaggio degli encoder

Gli encoder dovrebbero essere collegati al modulo interfaccia encoder con un cavo per strumentazione schermato, preferibilmente con doppini intrecciati. Per ulteriori informazioni, consultare il manuale dell'encoder. Per evitare il disturbo degli ingressi dell'encoder, collegare le schermature dei cavi al telaio. Il collegamento avviene in automatico mediante la copertura metallica della spina, se i cavi sono collegati attraverso il fissacavi della stessa.



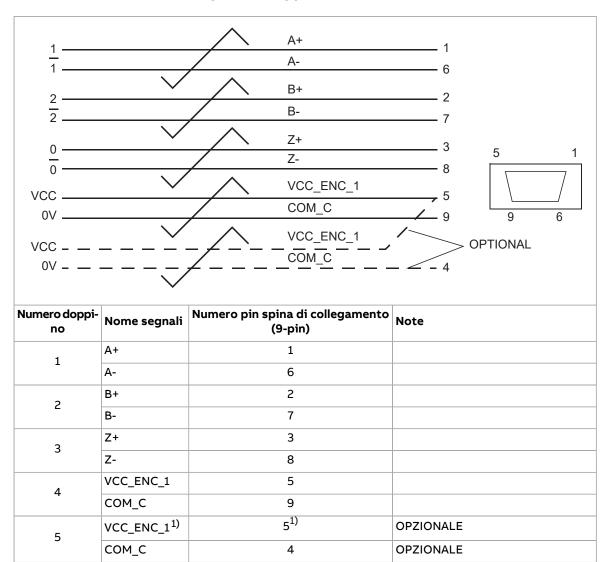
**Nota:** non posare i cavi dell'encoder in parallelo ai cavi di alimentazione (ad esempio del motore).

La coppia di serraggio è 0,3 Nm (2,7 lbf·in) per le spine.

Le sezioni seguenti indicano l'assegnazione dei doppini per ciascun connettore.

### Ingresso encoder TTL (X31)

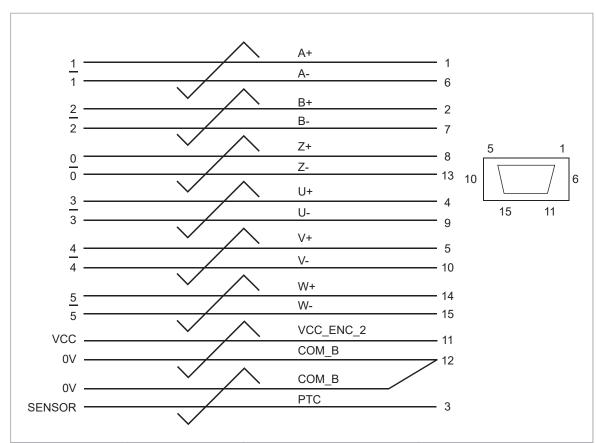
Il cavo deve presentare almeno 4 doppini. Un quinto doppino condiviso tra i pin Vcc e 0V consente un cavo di lunghezza maggiore.



<sup>1)</sup> Due fili saldati allo stesso pin.

#### Ingresso encoder TTL con supporto per segnali di commutazione (X32)

Il cavo deve presentare almeno 8 doppini. Un ulteriore doppino condiviso tra Vcc e 0V consente un cavo di lunghezza maggiore.



Numero doppino	Nome segnali	Numero pin spina di collega- mento (9-pin)	Note
1	A+	1	
1	A-	6	
2	B+	2	
۷	B-	7	
3	Z+	8	
3	Z-	13	
4	U+	4	
4	U-	9	
5	V+	5	
	V-	10	
6	W+	14	
0	W-	15	
7	VCC_ENC_2	11	
,	СОМ_В	12	
0	PTC	3	
8	СОМ_В	12 <sup>1)</sup>	

1) Due fili saldati allo stesso pin.

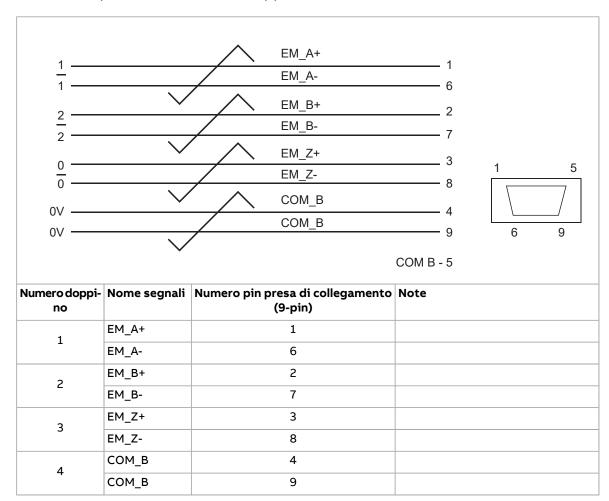


#### **AVVERTENZA!**

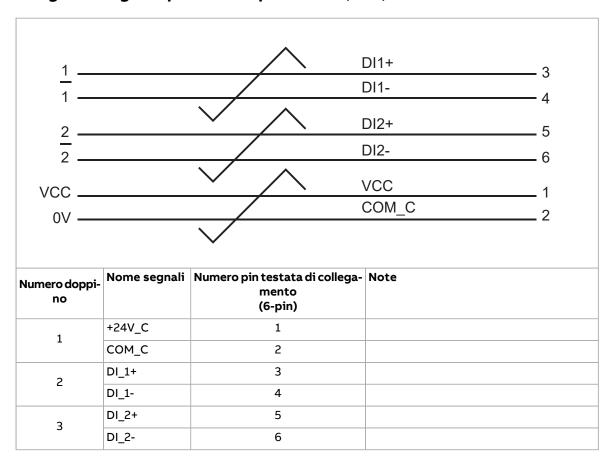
È possibile collegare un sensore di temperatura del motore al modulo encoder solo se è presente un isolamento doppio o rinforzato tra il sensore e le parti sotto tensione del motore. Il modulo non fornisce un isolamento sicuro dal convertitore di frequenza. Consultare i manuali del convertitore di frequenza per ulteriori informazioni.

#### Uscita emulazione TTL (X33)

Il cavo deve presentare almeno 4 doppini.



### Ingressi digitali per blocco posizione (X34)

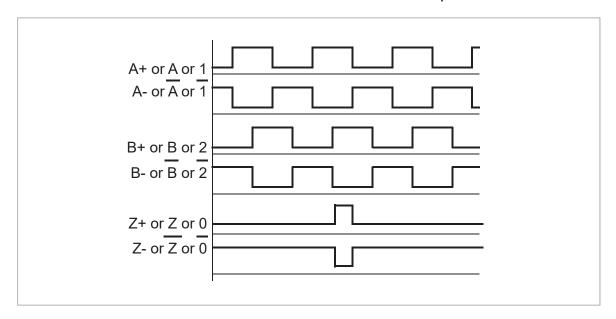


**Nota:** non posare i cavi dell'encoder in parallelo ai cavi di alimentazione (ad esempio del motore).

### Principi generali di fasatura dell'encoder

Se l'encoder è collegato correttamente, avviare il convertitore di frequenza in marcia in avanti (riferimento di velocità positivo) dovrebbe creare una retroazione positiva dell'encoder.

Negli encoder incrementali, i due canali di uscita, di solito contrassegnati come 1 e 2 o A e B, sono distanziati di 90° (come fase) l'uno dall'altro. Se ruotati in senso orario, la maggior parte degli encoder presenta il canale 1 che precede il canale 2 come illustrato qui sotto. Determinare il canale che precede consultando la documentazione dell'encoder o effettuando una misurazione con un oscilloscopio.



Il canale di uscita dell'encoder che precede quando il convertitore di frequenza esegue una marcia in avanti deve essere collegato all'ingresso A dell'interfaccia FEN-01, mentre il canale di uscita che segue deve essere collegato all'ingresso B dell'interfaccia FEN-01.

Il canale di uscita del riferimento zero (di solito contrassegnato come 0, N o Z) deve essere collegato solo nelle applicazioni di posizionamento.

5

### **Avviamento**

### Contenuto del capitolo

Il presente capitolo contiene istruzioni sull'avvio del modulo interfaccia encoder.

#### **Programmazione**

L'interfaccia FEN-01 è programmata mediante i parametri del convertitore di frequenza. Tali parametri devono essere controllati e corretti secondo le specifiche tecniche dell'encoder. Per ulteriori informazioni, fare riferimento al Manuale del firmware del convertitore di frequenza.



## Ricerca dei guasti

### Contenuto del capitolo

Il presente capitolo illustra come identificare i guasti con i LED di stato presenti sul modulo interfaccia encoder TTL.

### LED diagnostici

L'interfaccia FEN-01 è dotata di due LED diagnostici. Il LED STATUS indica lo stato dell'interfaccia FEN-01, mentre il LED ENC ST lo stato degli encoder. Di seguito vengono illustrati i segnali LED.

	Colore	Descrizione
LED STATUS	Verde	ОК
	Arancione	Unità non inizializzata o guasto di comunicazione con l'unità di controllo
	Rosso	Non utilizzato
ENC ST LED	Verde	Encoder OK
	Rosso	Guasto encoder TTL (X31)
	Arancione	Guasto encoder TTL + (X32)
	Alternanza rosso/arancione	Guasto encoder TTL X31 e guasto encoder TTL + (X32)
	Lampeggiamento rosso	Avviso encoder TTL (X31)
	Lampeggiamento arancione	Avviso encoder TTL + (X32)

ota: In caso di utilizzo dell'interfaccia FEN-01 con l'unità ACS880, lo stato del LEI	D
IC ST viene aggiornato una volta effettuato il reset del guasto dell'encoder.	

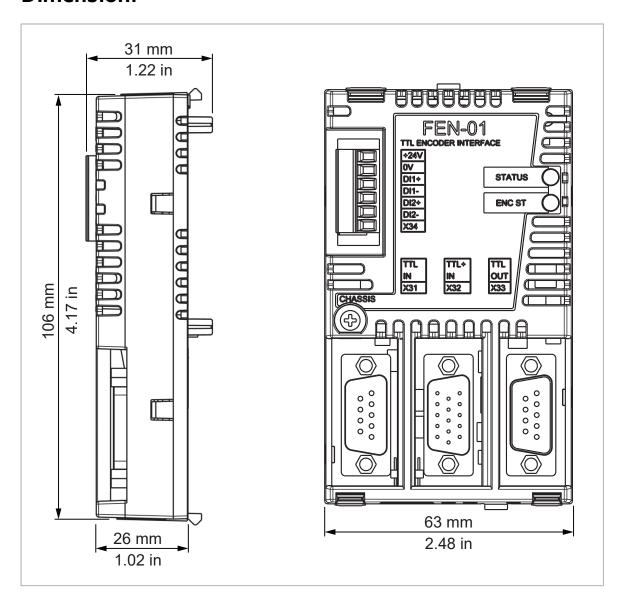
7

## Dati tecnici

### Contenuto del capitolo

Il presente capitolo contiene i dati tecnici del modulo interfaccia encoder TTL.

### **Dimensioni**



### Generalità

Massima potenza assorbita	350 mA a 24 V (massima potenza assorbita combinata da encoder, blocchi e cablaggi a 5 W)
Grado di protezione	IP20
Condizioni ambientali	Sono valide le stesse condizioni ambientali specificate per il convertitore di frequenza nel relativo manuale hardware.

#### Connettori

- Presa a 20 pin
- Presa D-sub a 9 pin
- Presa D-sub a 15 pin
- Spina D-sub a 9 pin
- Testata a 6 pin

### Ingresso encoder TTL (X31)

Tensioni di uscita	+5,5 Vcc -5%, -8%, 180 mA
	+24 Vcc ±15%, 150 mA unitamente agli ingressi digitali
	+5,5 V e +24 V (massima potenza assorbita combinata pari a 3,6 W)
CH A, CH B, CH Z	RS-422/485, differenziale, 500 kHz (max)
	30 m con encoder da 5 V (cavo da 0,5 mm² per alimentazione)
Lunghezza massima del cavo	60 m con encoder da 5 V (due cavi paralleli da 0,5 mm² per alimentazione)
	100 m con encoder TTL incrementale da 1030 V
	Range di velocità: -3276832767 rpm
Performance	Risoluzione velocità: 0,004 rpm (24 bit)
Performance	Risoluzione posizione: 16,8 M/giro (24 bit)
	Precisione posizione: 4x conteggio impulsi/giro
Isolamento	Isolamento con gli ingressi digitali

# Ingresso encoder TTL con supporto per la commutazione (X32)

Tensioni di uscita	+5,5 Vcc +2,5%, -1%, 200 mA
	+24 Vcc ±15%, 150 mA
Termistore	Ingresso termistore PTC
CH A, CH B, CH Z, CH U, CH V, CH W	RS-422/485, differenziale, 500 kHz (max)
Lunghezza massima del cavo	30 m con encoder da 5 V (cavo da 0,5 mm² per alimentazione)
	60 m con encoder da 5 V (due cavi paralleli da 0,5 mm² per alimentazione)
	100 m con encoder TTL da 1030 V
Performance	Range di velocità: -3276832767 rpm
	Risoluzione velocità: 0,04 rpm (24 bit)
	Risoluzione posizione: 16 M/giro (24 bit)
	Precisione posizione: 4x conteggio impulsi/giro
Isolamento	Isolamento con uscita emulazione encoder TTL

### Uscita emulazione encoder TTL (X33)

Emulazione	Supporta emulazione di encoder incrementali TTL, $165535$ impulsi/giro, tacca di riferimento
CH A, CH B, CH Z	RS-422/485, 500 kHz (max)
Lunghezza massima del cavo	100 m
Performance	Range di velocità: -3276832767 rpm
	Risoluzione posizione: 4x conteggio impulsi/giro
Isolamento	Isolamento con ingresso encoder

## Ingressi digitali per blocco posizione (X34)

Tensione di uscita	+24 Vcc ±15%, a prova di cortocircuito
Livelli segnali	< 5 V = 0, > 15 V = 1
Isolamento	Isolamento con ingresso encoder TTL

## Ulteriori informazioni

#### Informazioni su prodotti e servizi

Per qualsiasi domanda o chiarimento sul prodotto, rivolgersi al rappresentante ABB locale citando il codice e il numero di serie dell'unità. Per un elenco di contatti relativamente alla vendita e all'assistenza, visitare il sito www.abb.com/searchchannels.

#### Formazione sui prodotti

Per informazioni sulle iniziative di training relative ai prodotti ABB, visitare new.abb.com/service/training.

#### Feedback sui manuali ABB

Vogliamo conoscere le opinioni e i commenti degli utenti in merito ai nostri manuali. Visitare new.abb.com/drives/manuals-feedback-form.

#### Documentazione disponibile in Internet

Sul Web sono reperibili i manuali e la documentazione sui prodotti in formato PDF, vedere www.abb.com/drives/documents.



www.abb.com/drives

